

Unidad N°5: COORDENADAS EN EL PLANO Y EN EL ESPACIO.

- **Coordenadas cartesianas en el plano, ortogonales y oblicuas.**

Definición: Llamaremos *sistema de coordenadas cartesianas en el plano* al sistema formado por los siguientes elementos:

- 1) Dos ejes no paralelos → eje de abscisas o eje x
eje de ordenadas o eje y
- 2) Punto de intersección de los dos ejes → origen de coordenadas

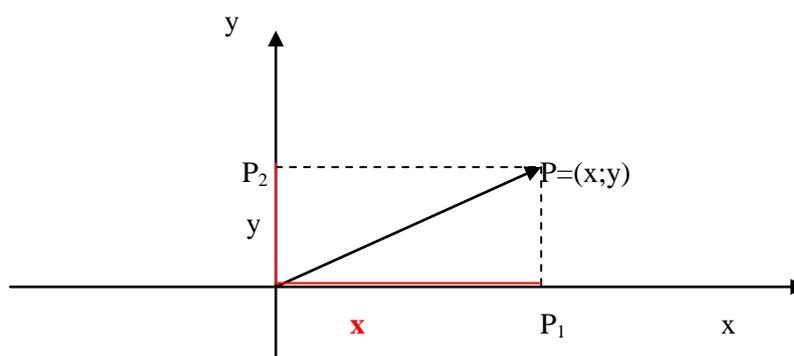
COORDENADAS CARTESIANAS (x ; y) de cada punto P del plano a las abscisas de los puntos sobre los ejes x e y que se obtienen proyectando sobre cada eje el punto P paralelamente al otro eje.

Teorema 1: Existe una correspondencia biunívoca entre los puntos del plano y los pares ordenados de números reales.

Propiedad 1: Los ejes x e y dividen al plano en cuatro regiones llamadas CUADRANTES, caracterizadas en la siguiente forma:

$$\begin{array}{ll} 1^{\text{er}} \text{ cuadrante} \begin{cases} x > 0 \\ y > 0 \end{cases} & 2^{\text{do}} \text{ cuadrante} \begin{cases} x < 0 \\ y > 0 \end{cases} \\ 3^{\text{er}} \text{ cuadrante} \begin{cases} x < 0 \\ y < 0 \end{cases} & 4^{\text{to}} \text{ cuadrante} \begin{cases} x > 0 \\ y < 0 \end{cases} \end{array}$$

Propiedad 2: La variación de las coordenadas cartesianas de un punto que recorre todo el plano es: $-\infty < x < +\infty$ e $-\infty < y < +\infty$



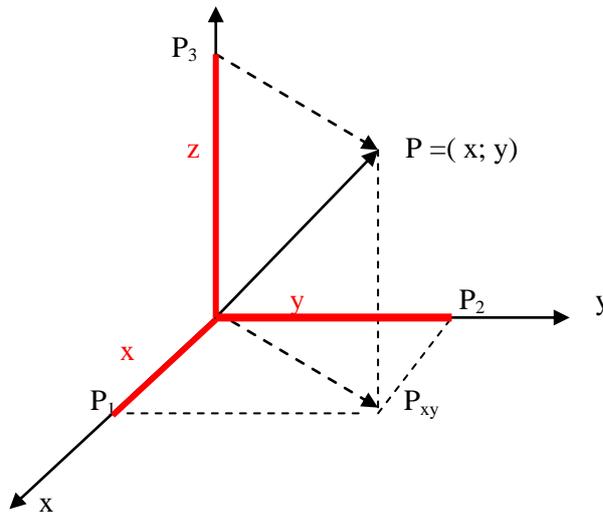
- **COORDENADAS CARTESIANAS EN EL ESPACIO, ORTOGONALES Y OBLICUAS.**

Definición: Llamaremos *sistema de coordenadas cartesianas en el espacio* al sistema formado por los siguientes elementos:

Tres ejes concurrentes en un punto O , (origen de coordenadas): eje x; eje y ; eje z cuyas unidades son respectivamente u, v y w.

Coordenadas Cartesianas $(x ; y ; z)$ de cada punto P del espacio a las abscisas de las proyecciones del punto P sobre cada eje paralelamente al plano determinado por los otros ejes.

Teorema : Existe una correspondencia biunívoca entre los puntos del plano y los pares ordenados de números reales.



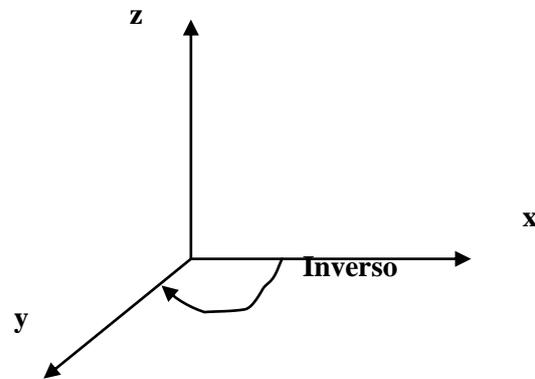
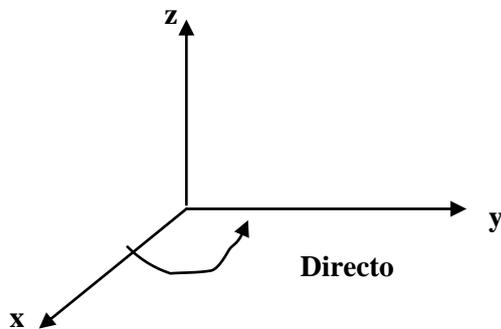
P_{xy} : Proyección del punto P sobre el plano “xy”

P_1 : Proyección del punto P sobre el eje “x” paralelamente al plano coordenado “yz”

P_2 : Proyección del punto P sobre el eje “y” paralelamente al plano coordenado “xz”

P_3 : Proyección del punto P sobre el eje “z” paralelamente al plano coordenado “xy”

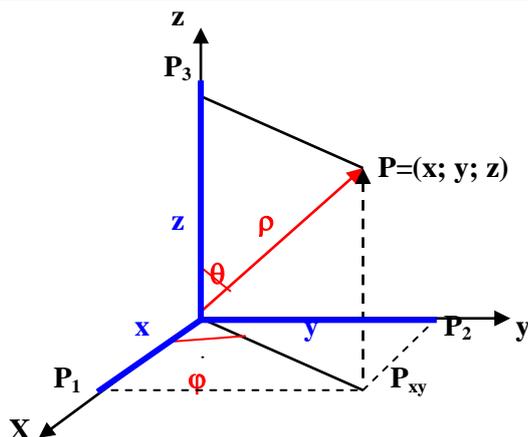
• **ORIENTACIÓN DE UN SISTEMA DE COORDENADAS CARTESIANAS.**



• **COORDENADAS ESFÉRICAS EN EL ESPACIO.**

Definición: Dados dos ejes ortogonales x, z de origen O, llamamos coordenadas esféricas de un punto P del espacio a la terna de números (ρ, θ, φ) donde ρ es la distancia del origen al punto P; θ es el ángulo que forma OP con el eje z; φ es el ángulo diedro que forma el plano “xz” con el plano determinado por el eje z y el punto P .

Variación: $0 \leq \rho < +\infty$ $0 \leq \theta < \pi$ $0 \leq \varphi < 2\pi$



$P(x; y; z)$ es un punto de una esfera de centro O y radio $|OP|$

$$|OP| = \rho \quad P_3OP = \theta \quad P_1P_3OP = P_1OP_{xy} = \varphi$$

➤ **Transformación de coordenadas:**

a) $(\rho, \theta, \varphi) \rightarrow (x, y, z)$

$$x = \rho \cdot \text{sen } \theta \cdot \text{cos } \varphi \quad y = \rho \cdot \text{sen } \theta \cdot \text{sen } \varphi \quad z = \rho \cdot \text{cos } \theta$$

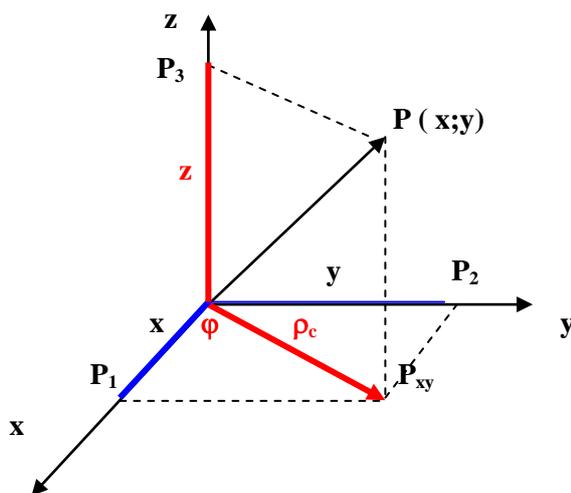
b) $(x, y, z) \rightarrow (\rho, \theta, \varphi)$

$$\rho = +\sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \quad \theta = \text{arctg} \frac{\sqrt{x^2 + y^2}}{z} \quad \varphi = \text{arctg} \frac{y}{x}$$

• **COORDENADAS CILINDRICAS EN EL ESPACIO.**

➤ **Dados tres ejes ortogonales x, y, z de origen O , llamamos coordenadas cilíndricas de un punto P del espacio a la terna de números (ρ, φ, z) donde z es la tercera coordenada cartesiana de P ; ρ mide la distancia de la proyección ortogonal del punto P (P') sobre el plano xy al origen O ; φ es el ángulo que forma OP' con el eje $(+x)$.**

➤ **Variación:** $0 \leq \rho < +\infty \quad 0 \leq \varphi < 2\pi \quad -\infty < z < +\infty$



➤ Transformación de coordenadas:

a) $(\rho, \varphi, z) \rightarrow (x, y, z)$

$x = \rho \cdot \cos \varphi$ $y = \rho \cdot \text{sen } \varphi$ $z = z$

b) $(x, y, z) \rightarrow (\rho, \varphi, z)$

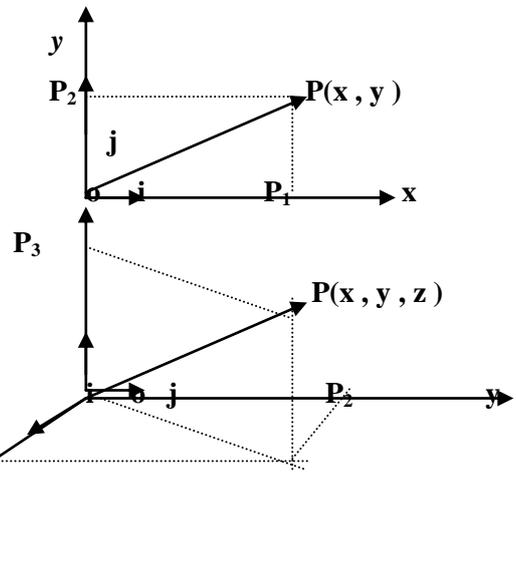
$\rho = +\sqrt{x^2 + y^2}$ $\varphi = \text{arctg} \frac{y}{x}$ $z = z$

• VECTORES APLICADOS EN COORDENADAS.

➤ En la recta: $OP = x \cdot i$ oi



➤ En el plano: $OP = x \cdot i + y \cdot j$



➤ En el espacio:

$OP = x \cdot i + y \cdot j + z \cdot k$